

AMB 数据中心智能小母线直流监控装置

安装使用说明书 V1.1

申 明

版权所有，未经本公司之书面许可，此手册中任何段落、章节内容均不得摘抄、拷贝或以任何形式复制、传播，否则一切后果由违者自负。

本公司保留一切法律权利。

本公司保留对本手册所描述之产品规格进行修改的权利，恕不另行通知。订货前，请垂询当地代理商以获悉本产品的最新规格。

目录

1 概述.....	1
2 产品型号.....	1
3 技术参数.....	1
4 外形结构.....	2
4.1 外形尺寸.....	2
4.2 安装说明.....	5
5 接线说明.....	6
5.1 端子、电压、电流及霍尔接线.....	6
5.2 辅助功能接线.....	7
6 使用操作指南.....	8
6.1 LED 指示说明.....	8
6.2 蜂鸣器.....	8
6.3 报警设置.....	8
6.4 集中监控.....	9
6.5 显示器按键功能.....	9
6.6 显示器编程界面.....	9
6.7 显示器可设置数据项.....	9
7 通讯指南.....	11
7.1 概述.....	11
7.2 协议.....	11
7.3 错误校验的方法.....	12
7.4 通讯应用.....	12
7.5 通讯协议.....	13
8 注意事项.....	21
9 常见故障的诊断、排查方法.....	21

1 概述

AMB 数据中心智能小母线直流监控装置是针对电力智能母线需求新设计的产品，该监控装置包括始端箱检测模块和插接箱检测模块两部分。集成了常规电力参数的测量，以及电能监测和考核管理，同时具有在线报警功能且能够独立运行，脱离系统。可以实时监测母线接口温度，配合 2 路 RJ45 通讯接口（1 进 1 出），采用 MODBUS-RTU 协议可以方便可靠的将监测数据上传至主控箱触摸屏进行集中监控，保证系统安全可靠运行。智能小母线监控装置具备接线灵活方便等优点，可以取代传统的集中式列头柜。

2 产品型号

仪表型号	基本功能	选配功能
AMB100-D	直流 1 回路的全电量测量、3 路漏电流、4 路温度、1 路湿度、4 路开关量输入、2 路开关量输出。	/W（LORA）
AMB110-D	直流 3 回路的全电量测量、3 路漏电流、4 路温度、1 路湿度、4 路开关量输入、2 路开关量输出。	

注：1. AMB 表示母线产品系列、100 表示用于始端箱、110 表示用于插接箱、D 表示直流系统
2. 可选配 AMB10 显示器，显示器分为前置网口和后置网口，自动循环显示电压、电流参数。

3 技术参数

技术参数		AMB100-D/AMB110-D
测量参数		电压、电流、功率、电能、开关量状态
母线电压	额定	48VDC, 240VDC, 336VDC
	测量范围	±20%
	过载	持续1.2倍、瞬时电压2倍/秒
电流出线回路	CT	5V（霍尔传感器）
	范围	
	过载	持续1.2倍、瞬时10倍/秒
测量精度		电压/电流0.5级，功率/电能1.0级
辅助电源		信号取电
功能	温度	-20℃～150℃
	漏电流	3路漏电流输入，DC 5V
	开关量输入	4路干接点输入
	开关量输出	2路继电器输出，触点容量3A/30VDC，3A/250VDC
	通讯	RS485/Modbus-RTU 或 LORA 无线
安装方式		DIN35mm 导轨安装
防护等级		IP20
污染等级		2
环境	温度/湿度/海拔	工作温度：-20℃～+60℃
		贮存温度：-25℃～+70℃

		相对湿度：≤93% 海拔高度：≤2500m
安全性	绝缘	所有端子与外壳导电件之间的绝缘电阻不低于100MΩ
	耐压	电压电流信号输入，继电器输出，RS485 通讯，开关量输入两两之间应 AC2kV 1min，泄露电流应小于2mA，无击穿或闪络现象。
电磁兼容	抗静电干扰	4级
	抗射频电磁场辐射	3级
	抗电快速瞬变脉冲群	4级
	抗浪涌干扰	4级

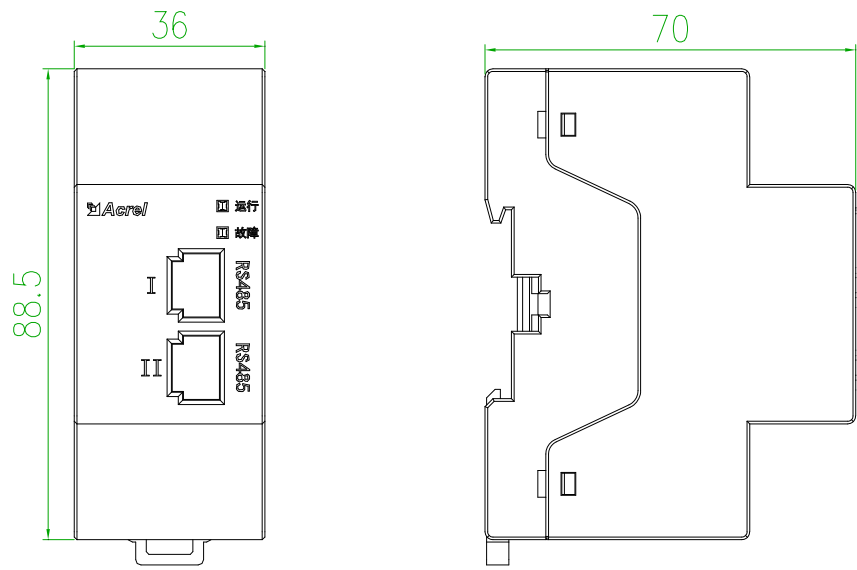
注：1. 漏电流霍尔传感器需另配辅助电源。
2. 装置内电能按 5A/5V 累计，若需读取实际一次侧电能，可通过触摸屏查看。

4 外形结构

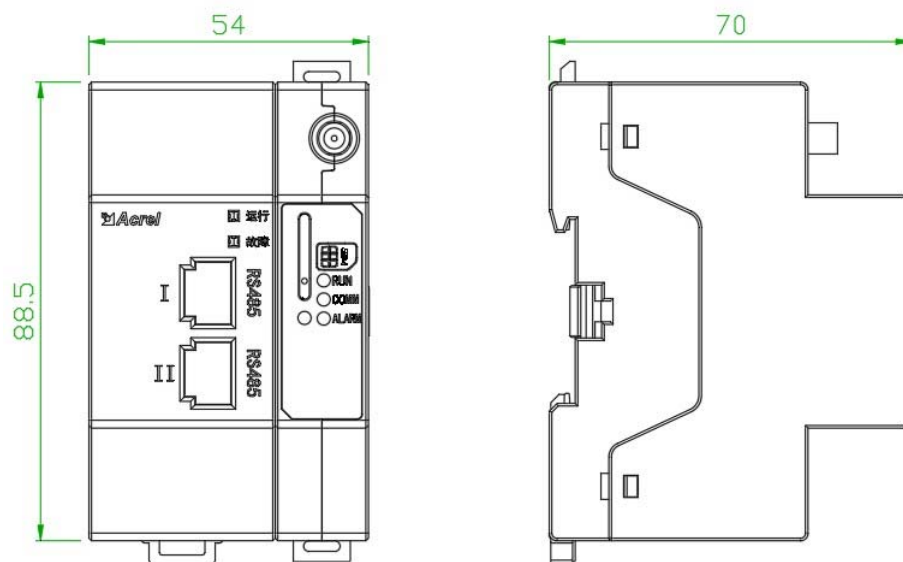
4.1 外形尺寸

1) AMB 智能母线检测模块

单位：mm



RS485/Modbus-RTU 通讯方式

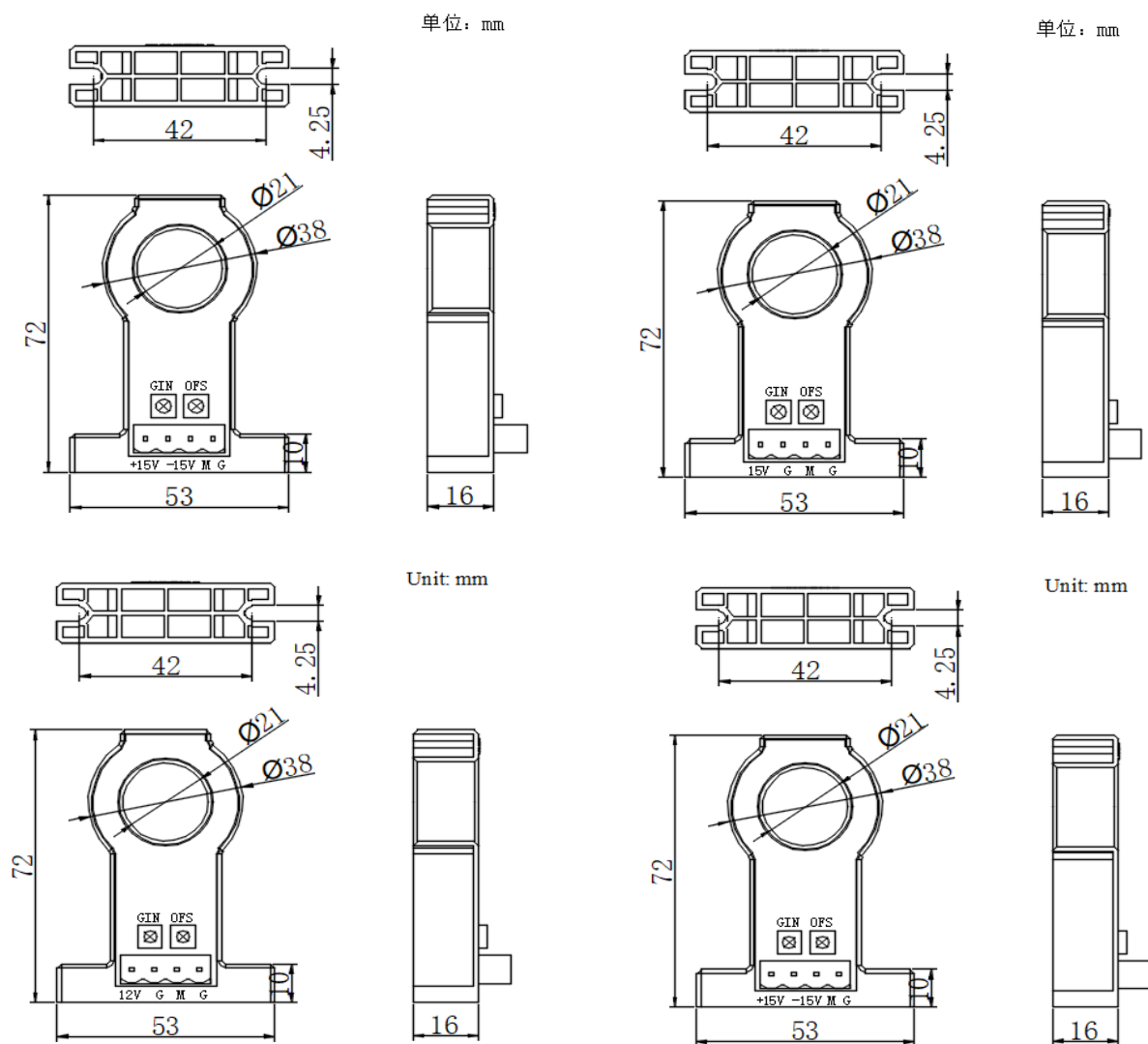


LORA 通讯方式

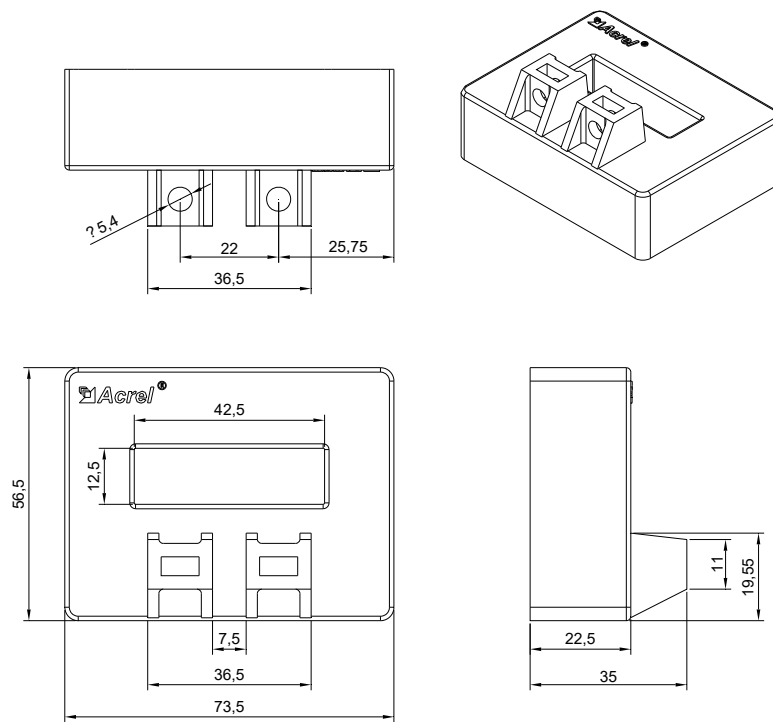
注：1. LORA 通讯方式需预留天线安装空间。

2. LORA 模块不需要外接辅助电源。

2) 霍尔传感器

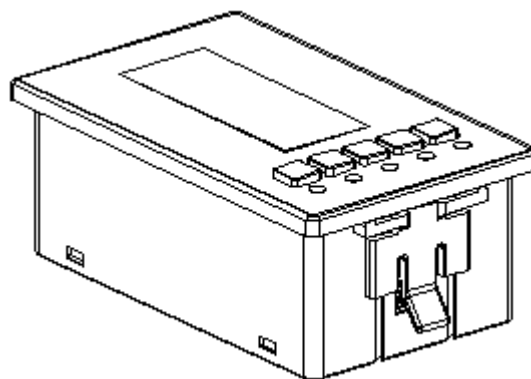


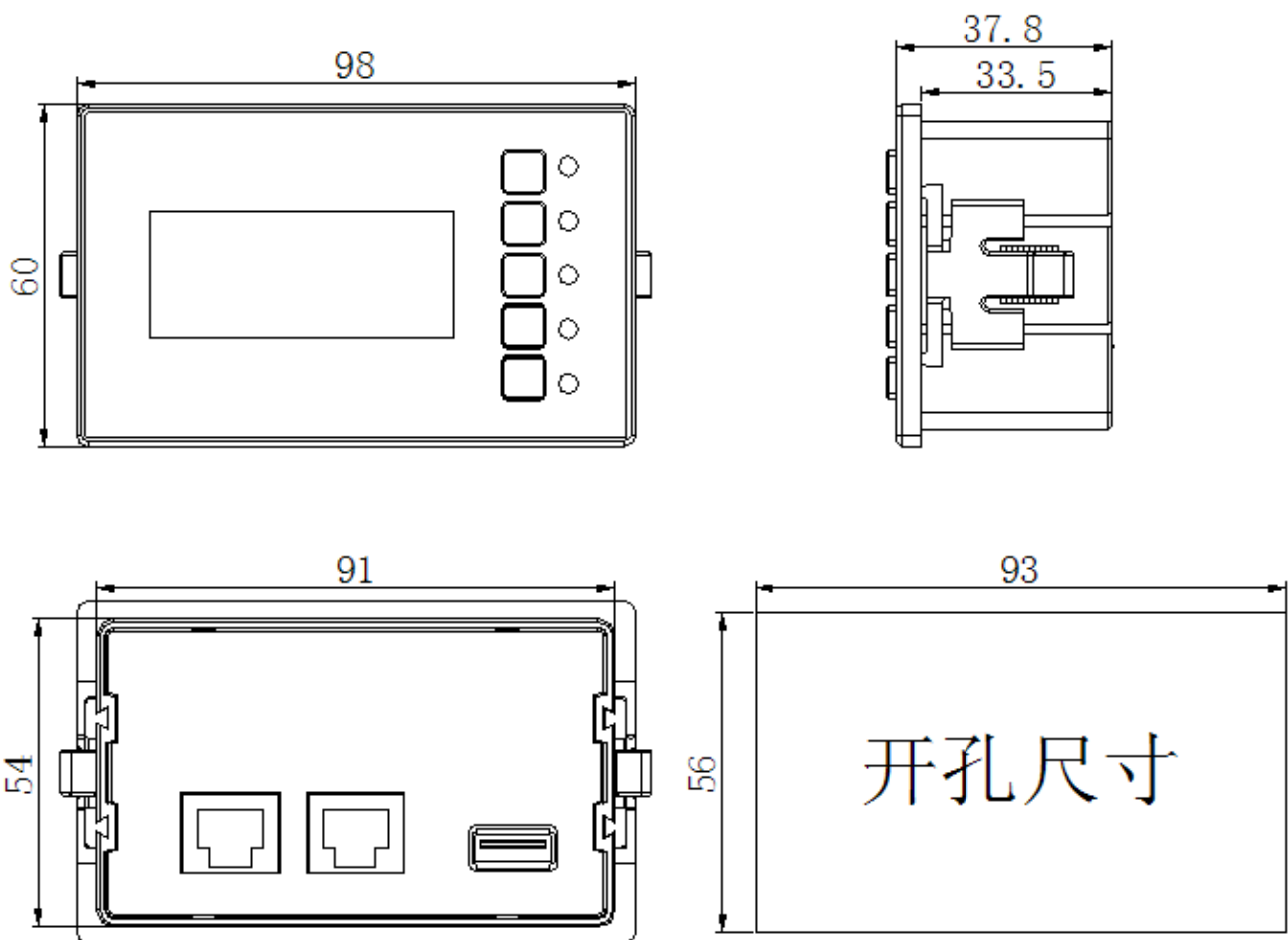
a)霍尔传感器图



b) 霍尔传感器外形尺寸图

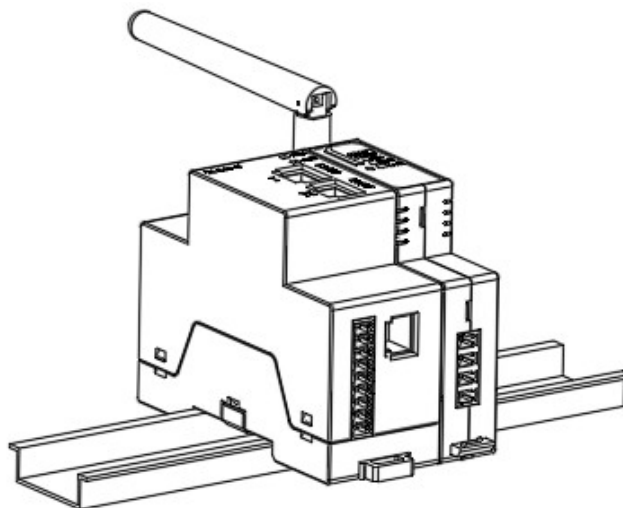
3) AMB 显示器



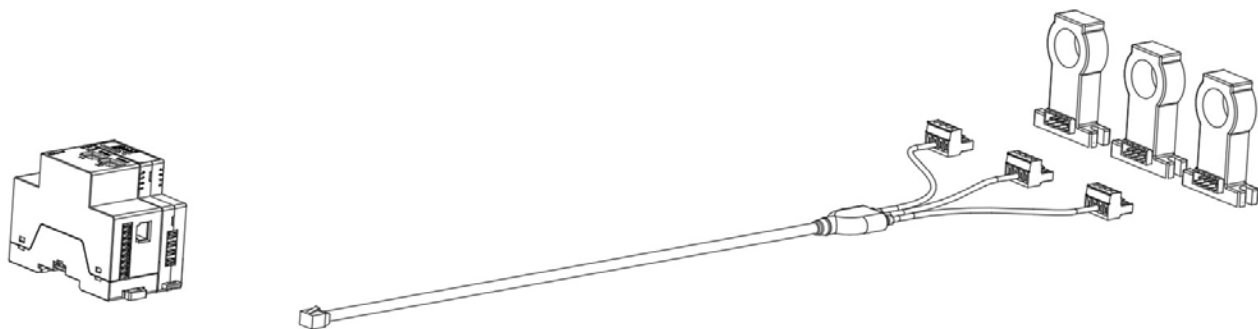


4.2 安装说明

AMB 检测模块采用 DIN35mm 导轨式安装，霍尔传感器为穿孔式，网口一侧直接插入 Current 口即可。

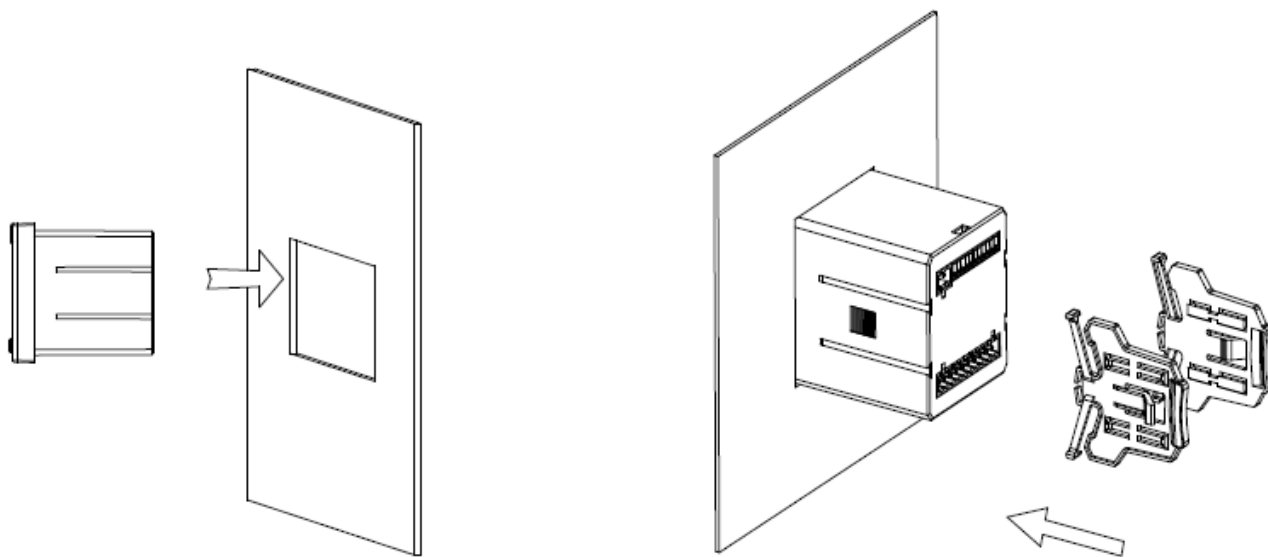


导轨式安装方式



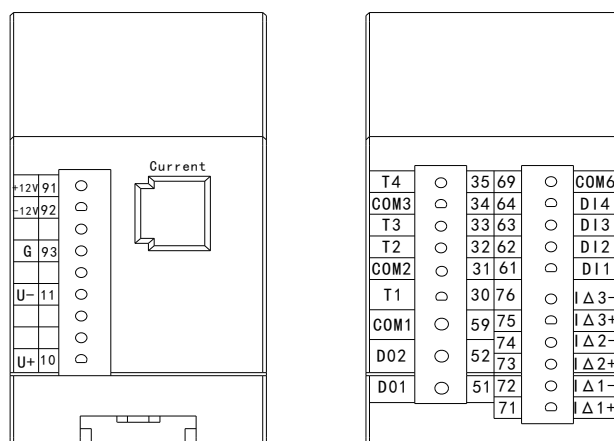
AMB110-D 霍尔传感器安装方式

AMB 显示器采用嵌入式安装。显示器装入安装孔后，插入显示器卡扣，将显示器固定。



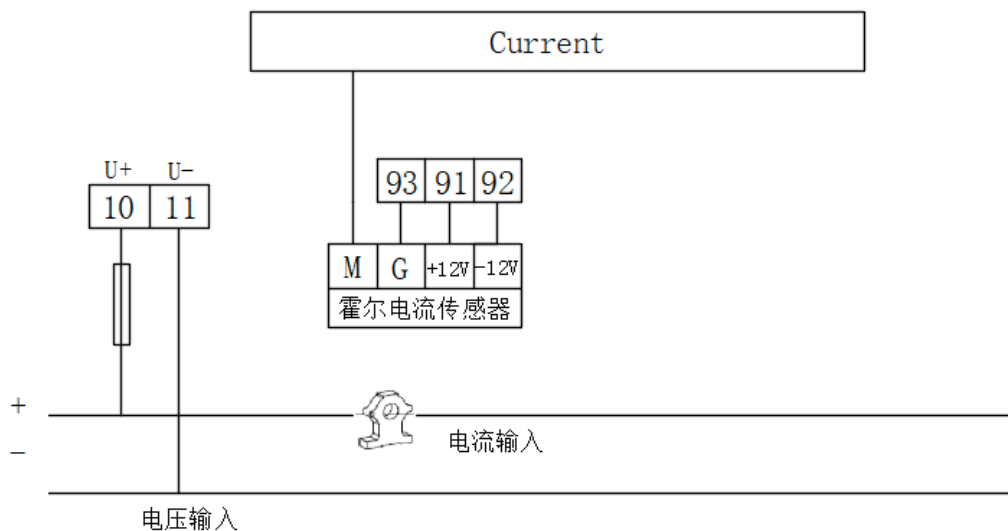
5 接线说明

5.1 端子、电压、电流接线

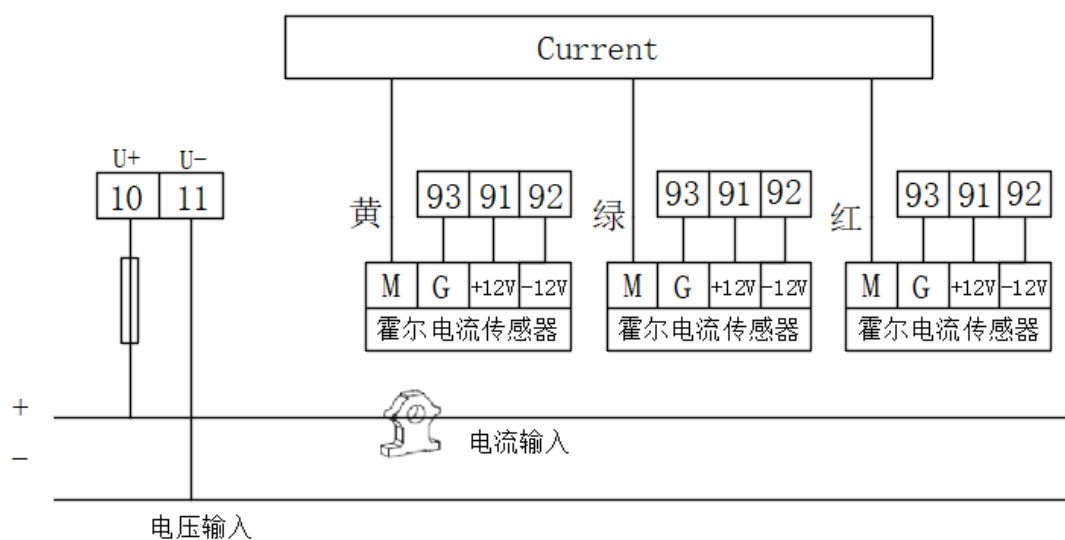


a)接线端子图

b)电压、电流及霍尔接线

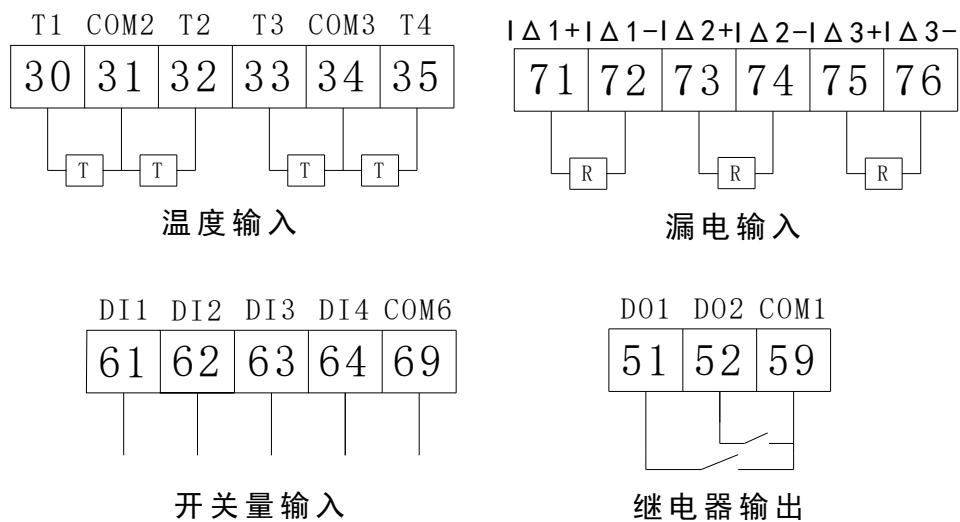


AMB100-D 电压、电流及霍尔接线图



AMB110-D 电压、电流及霍尔接线图

5.2 辅助功能接线



辅助功能

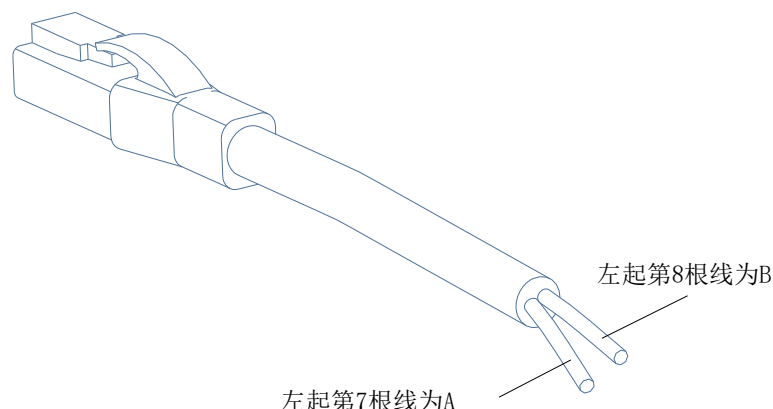
5.2.1 温度传感器的连接

T1、T2、T3、T4 温度检测需要使用温度传感器，温度传感器为 NTC 热敏电阻，规格为 R25=50k (4150)，它为装置提供-20℃~150℃的温度监控信号，可以用来监测线缆的温度。

注：温度传感器的安装必须固定稳定，防止跌落造成线路短路。

5.2.2 网络屏蔽线的连接

通讯接口需要使用 RJ45 网络屏蔽线。**检测模块之间连接时，必须 RS485(I)接 RS485(II)。检测模块与显示器连接时，必须将检测模块的 RS485(II)连接到显示器的 RS485(I)。**RJ45 通讯接口采用 MODBUS-RTU 协议，只需要使用其中两根线，将水晶头正面朝上，通讯 A、B 两线如下图所示。



注：使用 LORA 功能时，该通讯接口不能使用。

6 使用操作指南

6.1 检测模块的 LED 指示说明

AMB 数据中心智能小母线监控装置共有 2 个 LED 指示灯用于说明监控装置情况，从上到下依次是：运行、故障。

“运行”（绿色）状态：监控装置处于正常运行时，运行指示灯闪烁，闪烁频率大约为 0.5 秒一次。

“故障”（红色）状态：监控装置处于故障状态时，故障指示灯闪烁，闪烁频率大约为 0.5 秒一次。

6.2 蜂鸣器

6.2.1 蜂鸣器开关

蜂鸣器报警功能开启或关闭需通过通讯来进行设置，参量地址见 7.5 通讯参量地址表。

写“1”蜂鸣器报警功能开，写“0”蜂鸣器报警功能关。

报警功能默认是开启状态。

6.2.2 蜂鸣器设置

当蜂鸣器报警时，可以通过通讯来进行消音设置，参量地址见 7.5 通讯参量地址表。

写“0x8801”会解除蜂鸣器当前的报警状态，当有新的报警状态产生时，蜂鸣器会再次报警。

6.3 报警设置

AMB 数据中心智能小母线直流监控装置具有在线报警功能，它采用带 DO 输出，带 1 个蜂鸣器过流 2 段报警的方式，且能够做到独立运行，脱离系统。有开关故障报警（1s 以内），温度超限报警两大报警功能，能进行报警时长统计。

具体报警的阈值设定需通过通讯实现，参量地址见 7.5 通讯参量地址表。

具体的报警状态可通讯读取，参量地址见 7.5 通讯参量地址表中“报警状态”。

6.4 集中监控

集中采集监控 80 个点位的插接箱数据，对每个点位的电参量进行采集显示，并可集中上传到动环系统。

同时可以实时监控母线接口温度，配合 2 路 RJ45 通讯接口（1 进 1 出），采用 MODBUS-RTU 协议可以方便可靠的将监测数据上传至主控箱和后台系统，保证系统安全可靠运行。

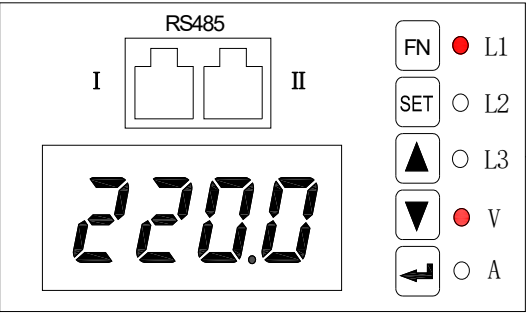
6.5 显示器按键功能

按键图标	按键名称	按键功能
FN	FN 键	此按键功能暂未开放
SET	SET 键	功能选择：功能切换或返回上一级菜单；保存功能
▲	向上键	子菜单参数-
▼	向下键	子菜单参数+
↵	回车键	进入下一级菜单或确认

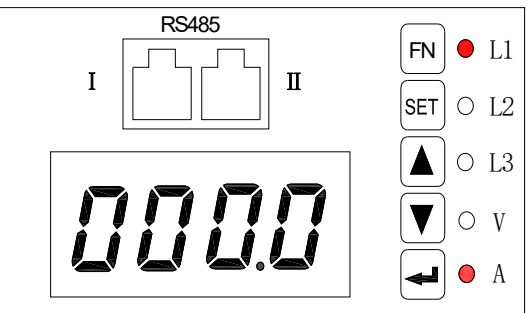
6.6 显示器编程界面

显示器测量界面：显示器上电后自动循环显示电压、电流。各显示项自动切换界面如下：

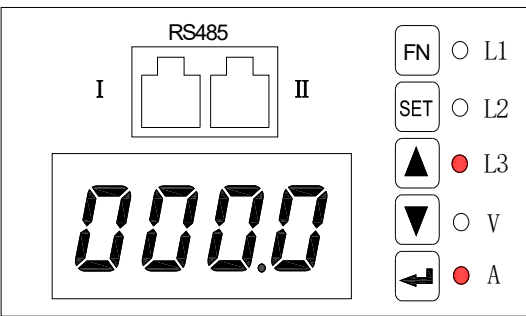
第一路电压



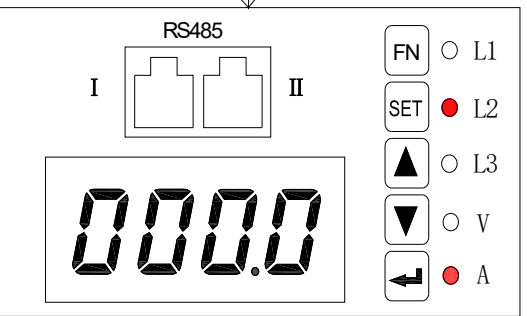
第一路电流



第三路电流



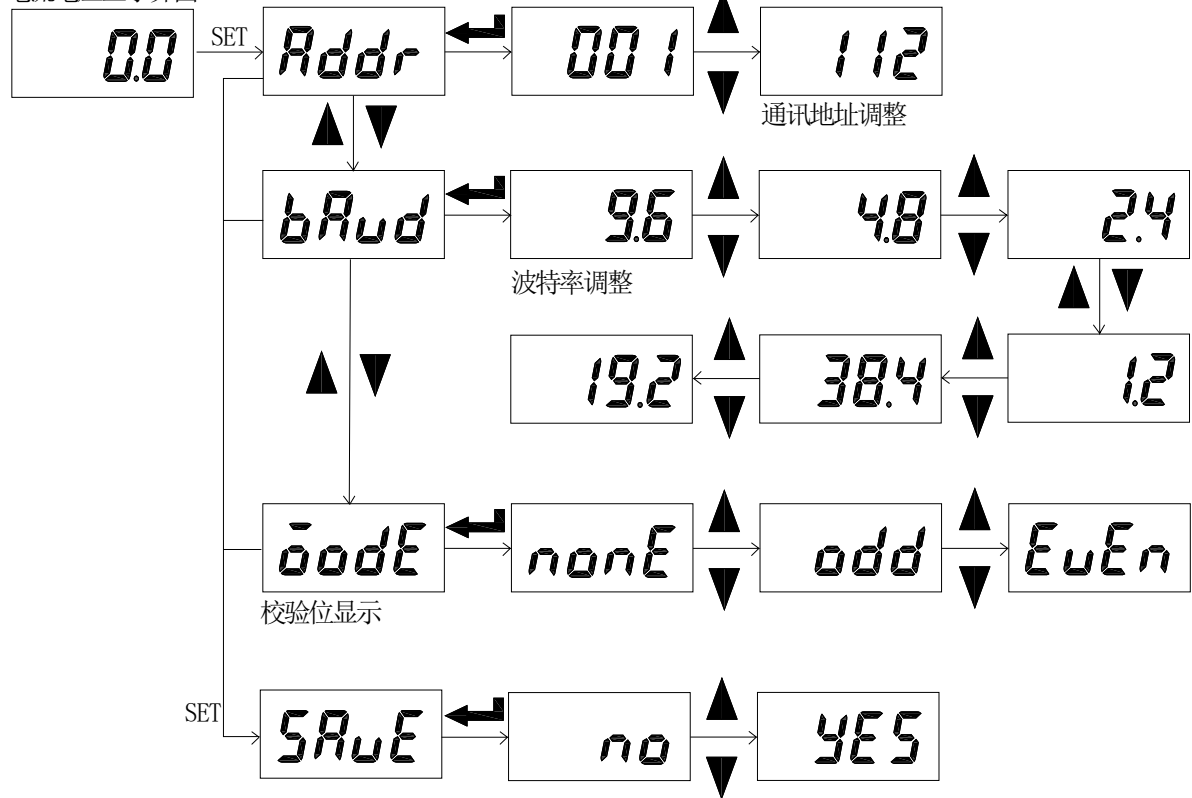
第二路电流



直流表是一路电压三路电流，L1,L2,L3 对应三路电流，电流未选配时默认 0A。

按键操作界面：

电流电压显示界面



在编程显示界面的任一显示项下，按 SET 可进入“Addr”界面，按回车再按上下键可调整通讯地址；按回车回到“Addr”界面，再按上下键进入波特率调整；按回车键回到波特率界面，再按上下键进入校验位显示；按 SET 键进入 save 界面，按回车键进入“NO”界面，再按上下键进入“YES”界面，按回车键则返回到显示主界面。通讯地址调整部分：按下键调整单位参数，按上键进行多位参数转换。

6.7 显示器可设置数据项

显示器在编程界面可设置菜单如下：

功能显示界面	说明
Addr	485 通讯地址
bAud	485, 645 通讯波特率
mode	485, 645 通信模式 (无校验, 奇校验, 偶校验)
13bb	软件编号
1.00	软件版本

7 通讯指南

7.1 概述

AMB 数据中心智能小母线监控装置采用 Modbus-RTU 协议：“9600，8，1，n”，其中 9600 为默认波特率，可通过通讯修改为 2400、4800、19200 等，参量地址见 7.5 通讯参量地址表；8 表示有 8 个数据位；n 表示无奇偶校验位；1 表示有 1 个停止位。

错误检测：CRC16（循环冗余校验）

7.2 协议

AMB 数据中心智能小母线直流监控装置所使用的通讯协议详细定义了地址码、功能码、校验码的数据序列定义，这些都是特定数据交换的必要内容。该协议在一根通讯线上使用主从应答式连接（半双工），这意味着在一根单独的通讯线上信号沿着相反的两个方向传输。首先，主计算机的信号寻址到一台唯一的终端设备（从机），然后，终端设备发出的应答信号以相反的方向传输给主机。当数据帧到达终端设备时，它通过一个简单的“端口”进入被寻址到的设备，该设备去掉数据帧的“信封”（数据头），读取数据，如果没有错误，就执行数据所请求的任务，然后，它将自己生成的数据加入到取得的“信封”中，把数据帧返回给发送者。返回的响应数据中包含了以下内容：终端从机地址（Address）、被执行了的命令（Function）、执行命令生成的被请求数据（Data）和一个 CRC 校验码（Check）。发生任何错误都不会有成功的响应，或者返回一个错误指示帧。

7.2.1 数据帧格式

地址	功能	数据	校验
8-Bits	8-Bits	N×8-Bits	16-Bits

7.2.2 地址（Address）域

地址域在帧的开始部分，由一个字节（8-Bits，8 位二进制码）组成，十进制为 0~255，在我们的系统中只使用 1~247，其它地址保留。这些位标明了用户指定的终端设备的地址，该设备将接收来自与之相连的主机数据。同一总线上每个终端设备的地址必须是唯一的，只有被寻址到的终端才会响应包含了该地址的查询。当终端发送回一个响应，响应中的从机地址数据便告诉了主机哪台终端正与之进行通信。

7.2.3 功能（Function）域

功能域代码告诉了被寻址到的终端执行何种功能。下表列出了该系列仪表用到的功能码，以及它们的意义和功能。

代码（十六进制）	意义	行 为
03H	读取保持寄存器	在一个或多个保持寄存器中取得当前的二进制值
16H	预置多寄存器	设定二进制值装入到一系列多寄存器中

7.2.4 数据（Data）域

数据域包含了终端执行特定功能所需的数据或终端响应查询时采集到的数据。这些数据可能是数值、参量地址或者设置值。

例如：功能域告诉终端读取一个寄存器，数据域则需要指明从哪个寄存器开始及读取多少个数据，内嵌的地址和数据依照类型和从机之间的不同而内容有所不同。

7.2.5 错误校验（Check）域

该域采用 CRC16 循环冗余校验，允许主机和终端检查传输过程中的错误。有时由于电噪声和其它干扰，

一组数据从一个设备传输到另一个设备时，在线路上可能会发生一些改变，错误校验能够保证主机或从机不去响应那些发生改变的数据，这就提高了系统的安全性、可靠性和效率。

7.3 错误校验的方法

错误校验（CRC）域占用两个字节，包含了一个 16 位的二进制值。CRC 值由传输设备计算出来，然后附加到数据帧上，接收设备在接受数据时重新计算 CRC 值，然后与接收到的 CRC 域中的值进行比较，如果这两个值不相等，就发生了错误。

CRC 运算时，首先将一个 16 位的寄存器预置为全 1，然后连续把数据帧中的每个字节中的 8 位与该寄存器的当前值进行运算，仅仅每个字节的 8 个数据位参与生成 CRC，起始位和停止位以及可能使用的奇偶位都不影响 CRC。在生成 CRC 时，每个字节的 8 位与寄存器中的内容进行异或，然后将结果向低位移位，高位则用“0”补充，最低位（LSB）移出并检测，如果是 1，该寄存器就与一个预设的固定值（0A001H）进行一次异或运算，如果最低位为 0，不作任何处理。上述处理重复进行，直到执行完了 8 次移位操作，当最后一位（第 8 位）移完以后，下一个 8 位字节与寄存器的当前值进行异或运算，同样进行上述的另一个 8 次移位异或操作，当数据帧中的所有字节都作了处理，生成的最终值就是 CRC 值。

CRC 生成流程：

- 1 预置一个 16 位寄存器为 0FFFFH（全 1），称之为 CRC 寄存器。
- 2 把数据帧中的第一个字节的 8 位与 CRC 寄存器中的低字节进行异或运算，结果存回 CRC 寄存器。
- 3 将 CRC 寄存器向右移一位，最高位填 0，最低位移出并检测。
- 4 如果最低位移出为 0：重复第 3 步（下一次移位）；如果最低位移出为 1：将 CRC 寄存器与一个预设固定值（0A001H）进行异或运算。
- 5 重复第 3 步和第 4 步直到 8 次移位。这样就处理完了一个完整的 8 位。
- 6 重复第 2 步到第 5 步来处理下一个 8 位，直到所有的字节处理结束。
- 7 最终 CRC 寄存器的值就是 CRC 的值。

此外还有一种利用查表计算 CRC 的方法，它的主要特点是计算速度快，但是表格需要较大的存储空间，该方法此处不再赘述，请查阅相关资料。

7.4 通讯应用

本节所举实例尽可能采用下表格式（数据为 16 进制）

Addr	Fun	Data start		Data #of		CRC16	
		reg Hi	reg Lo	reg Hi	reg Lo	Lo	Hi
01H	03H	00H	00H	00H	06H	C5H	C8H
地址	功能码	数据起始地址		数据读取个数		循环冗余校验码	

7.4.1 读数据

例 1：读 A 相电压数据

查询数据帧	01 03 00 30 00 02 65 cb
返回数据帧	01 03 04 43 5c 00 00 2f a5

说明：

- 01：从机地址
- 03：功能码

04: 十六进制, 十进制为 4, 表示后面有 4 个字节的数据

2f a5: 循环冗余校验码

数据处理方法见:

读取的数据为整型数, 如电压高报警读取值为 08 98 转换为十进制 $(8 \times 256 + 9 \times 16 + 8) / 10$

读取的数据为浮点数, 如 A 相电压读取值为 43 5c 00 00 需采用浮点数转换工具转换为十进制数。

读其它信息的查询帧与此格式相同, 各信息地址见 7.5 单相表通讯参量地址表。

7.4.2 写数据

例 1: 修改仪表地址

写入数据帧	01 10 00 00 00 01 02 00 05 66 53 (地址改为 5)
返回数据帧	01 10 00 00 00 01 01 c9 (不成功, 无返回)

例 2: 蜂鸣器报警功能控制

写入数据帧	01 10 00 27 00 01 02 00 00 A0 87 (蜂鸣器报警关)
	01 10 00 27 00 01 02 00 01 61 47 (蜂鸣器报警开)
返回数据帧	01 10 00 28 00 01 81 c1 (不成功, 无返回)

7.5 通讯协议

地址	十进制	内容	数据类型	字节数	读/写	备注
0	0	地址	uint16_t	2	R/W	1-247
1	1	波特率	uint16_t	2	R/W	0:1200 1:2400 2:4800 3:9600 4:19200 5:38400
2	2	校验方式	uint16_t	2	R/W	0:8 N 1 1:8 E 1 2:8 0 1 3:8 N 2
3	3	接线方式	uint16_t	2	R/W	预留
4	4	电压变比	uint16_t	2	R/W	
5	5	电流变比	uint16_t	2	R/W	霍尔传感器的比例
6	6	过压报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
7	7	过压报警设定值	uint16_t	2	R/W	V
8	8	欠压报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
9	9	欠压报警设定值	uint16_t	2	R/W	V
A	10	1 段过流报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
B	11	1 段过流报警设定值	uint16_t	2	R/W	0.1A
C	12	1 段欠流报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
D	13	1 段欠流报警设定值	uint16_t	2	R/W	0.1A
E	14	2 段过流报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
F	15	2 段过流报警设定值	uint16_t	2	R/W	0.1A
10	16	2 段欠流报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
11	17	2 段欠流报警设定值	uint16_t	2	R/W	0.1A

12	18	功率过载报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
13	19	功率过载设定值	uint16_t	2	R/W	0.1kW
14-17	20-23	预留				
18	24	温度高报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
19	25	温度高报警设定值	int16_t	2	R/W	0.1℃
1A	26	温度低报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
1B	27	温度低报警设定值	int16_t	2	R/W	0.1℃
1C	28	湿度报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
1D	29	湿度报警设定值	uint16_t	2	R/W	0.10%
1E	30	漏电流报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
1F	31	漏电流报警设定值	uint16_t	2	R/W	1mA
20-23	32-35	预留				
24	36	报警延时时间	uint16_t	2	R/W	0.1S
25	37	继电器类型	uint16_t	2	R/W	0: 遥控 1: 报警
26	38	开关量输入滤波	uint16_t	2	R/W	写入值为次数
27	39	蜂鸣器开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
28	40	D01	uint16_t	2	R/W	0: 断开 1: 闭合
29	41	D02	uint16_t	2	R/W	0: 断开 1: 闭合
2A	42	蜂鸣器消音	uint16_t	2	R/W	0x8801
2B	43	清数据	uint16_t	2	R/W	0x6601: 清电能 0x6602: 清需量记录 0x6603: 清电能记录 0x6801: 第一路校零 0x6802: 第二路校零 0x6803: 第三路校零 0x68ff: 全部校零
2C	44	年	uint16_t	2	R/W	
2D	45	月	uint16_t	2	R/W	
2E	46	日	uint16_t	2	R/W	
2F	47	时	uint16_t	2	R/W	
30	48	分	uint16_t	2	R/W	
31	49	秒	uint16_t	2	R/W	
32	50	DI1 报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
33	51	DI2 报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开
34	52	DI3 报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开

35	53	DI4 报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开	
36	54	DI1 开关类型	uint16_t	2	R/W	0: 常开 1: 常闭	
37	55	DI2 开关类型	uint16_t	2	R/W	0: 常开 1: 常闭	
38	56	DI3 开关类型	uint16_t	2	R/W	0: 常开 1: 常闭	
39	57	DI4 开关类型	uint16_t	2	R/W	0: 常开 1: 常闭	
3A	58	缺相报警开关	uint16_t	2	R/W	预留	
3B	59	相序报警开关	uint16_t	2	R/W	预留	
3C	60	缺相电压设定值	uint16_t	2	R/W	预留	
3D	61	机箱温度高报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开	
3E	62	机箱温度高报警值	uint16_t	2	R/W	0.1℃	
3F	63	机箱温度低报警开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开	
40	64	机箱温度低报警值	uint16_t	2	R/W	0.1℃	
41	65	有源开关量报警 1 开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开	
42	66	有源开关量报警 2 开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开	
43	67	有源开关量报警 3 开关	uint16_t	2	R/W	0: 关 1: 开	
44	68	有源开关量报警 1 值	uint16_t	2	R/W	V	
45	69	有源开关量报警 2 值	uint16_t	2	R/W	V	
46	70	有源开关量报警 3 值	uint16_t	2	R/W	V	
47-4F	71-79	预留					
50	80	母线电压	float	4	R	V	
51	81						
52	82						
53	83	母线电压	float	4	R	V	
54	84						
55	85						
56-5F	86-95	预留					
60	96	第一路电流	float	4	R	A	
61	97						
62	98	第二路电流	float	4	R	A	
63	99						
64	100	第三路电流	float	4	R	A	
65	101						
66	102	第一路漏电流	float	4	R	A	
67	103						

68	104	第二路漏电流	float	4	R	mA	
69	105						
6A	106	第三路漏电流	float	4	R	A	
6B	107						
6C	108	第一路功率	float	4	R	W	
6D	109						
6E	110	第二路功率	float	4	R	W	
6F	111						
70	112	第三路功率	float	4	R	W	
71	113						
72-8B	114-139	预留					
8C	140	第一路电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
8D	141						
8E	142	第二路电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
8F	143						
90	144	第三路电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
91	145						
92-A1	146-161	预留					
A2	162	第一路温度	int16_t	2	R	0.1℃	
A3	163	第二路温度	int16_t	2	R	0.1℃	
A4	164	第三路温度	int16_t	2	R	0.1℃	
A5	165	第四路温度	int16_t	2	R	0.1℃	
A6-A9	166	预留					
AA	170	机箱湿度	uint16_t	2	R	0.10%	
AB	171	机箱温度	int16_t	2	R	0.1℃	
AC	172	开关量输入 1	uint16_t	2	R		
AD	173	开关量输入 2	uint16_t	2	R		
AE	174	开关量输入 3	uint16_t	2	R		
AF	175	开关量输入 4	uint16_t	2	R		
B0	176	报警状态 1	uint16_t	2	R		
B1	177	报警状态 2	uint16_t	2	R		
B2	178	报警状态 3	uint16_t	2	R		

B3	179	报警状态 4	uint16_t	2	R		
B4	180	有源 DI1	uint16_t	2	R		
B5	181	有源 DI2	uint16_t	2	R		
B6	182	有源 DI3	uint16_t	2	R		
B7-BD	183-189	预留					
BE	190	电压最大需量	float	4	R	V	
BF	191						
C0	192	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
C1	193	日/时	uint16_t	2	R		
C2	194	分/秒	uint16_t	2	R		
C3-CC	195-204	预留					
CD	205	第一路电流最大需量	float	4	R	A	
CE	206						
CF	207	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
D0	208	日/时	uint16_t	2	R		
D1	209	分/秒	uint16_t	2	R		
D2	210	B 相电流最大需量 (第二路电流)	float	4	R	A	
D3	211						
D4	212	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
D5	213	日/时	uint16_t	2	R		
D6	214	分/秒	uint16_t	2	R		
D7	215	C 相电流最大需量 (第三路电流)	float	4	R	A	
D8	216						
D9	217	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
DA	218	日/时	uint16_t	2	R		
DB	219	分/秒	uint16_t	2	R		
DC	220	A 相有功最大需量 (第一路功率)	float	4	R	W	
DD	221						
DE	222	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
DF	223	日/时	uint16_t	2	R		
E0	224	分/秒	uint16_t	2	R		
E1	225	B 相有功最大需量	float	4	R	W	

E2	226	(第二路功率)					
E3	227	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
E4	228	日/时	uint16_t	2	R		
E5	229	分/秒	uint16_t	2	R		
E6	230	C 相有功最大需量 (第三路功率)	float	4	R	W	
E7	231						
E8	232	发生时间：年/月	uint16_t	2	R		
E9	233	日/时	uint16_t	2	R		
EA	234	分/秒	uint16_t	2	R		
EB-EF	235-239	预留					
F0-F1		本月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
F2-F3		本月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
F4-F5		本月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
F6-F7		上 1 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
F8-F9		上 1 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
FA-FB		上 1 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
FC-FD		上 2 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
FE-FF		上 2 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
100-101		上 2 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
102-103		上 3 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
104-105		上 3 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
106-107		上 3 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
108-109		上 4 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
10A-10B		上 4 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
10C-10D		上 4 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
10E-10F		上 5 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
110-111		上 5 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
112-113		上 5 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
114-115		上 6 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
116-117		上 6 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
118-119		上 6 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
11A-11B		上 7 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	

11C-11D		上 7 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
11E-11F		上 7 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
120-121		上 8 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
122-123		上 8 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
124-125		上 8 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
126-127		上 9 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
128-129		上 9 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
12A-12B		上 9 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
12C-12D		上 10 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
12E-12F		上 10 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
130-131		上 10 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
132-133		上 11 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
134-135		上 11 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
136-137		上 11 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
138-139		上 12 月 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
13A-13B		上 12 月 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
13C-13D		上 12 月 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
13E-13F		本年 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
140-141		本年 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
142-143		本年 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
144-145		上 1 年 A 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
146-147		上 1 年 B 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	
148-149		上 1 年 C 相电能	uint32_t	4	R	0.01kWh	

报警状态 1	bit0	A 相过压报警
	bit1	B 相过压报警
	bit2	C 相过压报警
	bit3	A 相欠压报警
	bit4	B 相欠压报警
	bit5	C 相欠压报警
	bit6	电压缺相报警（无）
	bit7	A 相 1 段过流报警
	bit8	B 相 1 段过流报警

	bit9	C 相 1 段过流报警
	bit10	A 相 2 段过流报警
	bit11	B 相 2 段过流报警
	bit12	C 相 2 段过流报警
	bit13	A 相 1 段欠流报警
	bit14	B 相 1 段欠流报警
	bit15	C 相 1 段欠流报警

报警状态 2	bit0	A 相 2 段欠流报警
	bit1	B 相 2 段欠流报警
	bit2	C 相 2 段欠流报警
	bit3	A 相过功率报警
	bit4	B 相过功率报警
	bit5	C 相过功率报警
	bit6	总功率过功率报警(无)
	bit7	湿度报警
	bit8	漏电 1 报警
	bit9	零地电压报警
	bit10	中性线电流报警
	bit11	相序报警
	bit12	开关量输入 1 报警
	bit13	开关量输入 2 报警
	bit14	机箱温度高报警
	bit15	机箱温度低报警

报警状态 3	bit0	第一路温度高报警报警
	bit1	第二路温度高报警报警
	bit2	第三路温度高报警报警
	bit3	第四路温度高报警报警
	bit4	第五路温度高报警报警(无)
	bit5	第六路温度高报警报警(无)
	bit6	第七路温度高报警报警(无)
	bit7	第八路温度高报警报警(无)
	bit8	第一路温度低报警报警

	bit9	第二路温度低报警报警
	bit10	第三路温度低报警报警
	bit11	第四路温度低报警报警
	bit12	第五路温度低报警报警(无)
	bit13	第六路温度低报警报警(无)
	bit14	第七路温度低报警报警(无)
	bit15	第八路温度低报警报警(无)

报警状态 4	bit0	开关量输入 3 报警
	bit1	开关量输入 4 报警
	bit2	有源 DI1 报警
	bit3	有源 DI2 报警
	bit4	有源 DI3 报警
	bit5	漏电 2 报警
	bit6	漏电 3 报警
	bit7	
	bit8	
	bit9	
	bit10	
	bit11	
	bit12	
	bit13	
	bit14	
	bit15	

8 注意事项

- 8.1 装置应安装在干燥，清洁、远离热源和强电磁场、无雨雪直接侵袭、无腐蚀性气体和剧烈振动的场所。
- 8.2 装置应安装在周围空气温度下限不低于-20℃，周围空气温度上限不超过+60℃的场所。
- 8.3 装置应安装在空气的相对湿度不超过 95%的地方。

9 常见故障的诊断、排查方法

9.1 装置的测量不准确

*检查电压、电流的接线是否正确。

9.2 电压、电流测量正确但功率测量不准确

*检查电流穿线方向是否正确；

*检查每个电流回路对应的相位是否正确出现回路需按实际接入进行调整。

9.3 通信不正常

*检查通讯连接线是否连接正常；

*检查通信的 A,B 端子是否交错；

*检查装置的地址是否设定正确，通讯波特率是否设定正确；

*多装置通讯不正常时，先试一下单机通讯是否正常。

总部：安科瑞电气股份有限公司
地址：上海市嘉定区育绿路 253 号
电话：(86) 021-69158300 69158301 69158302
传真：(86) 021-69158303
服务热线：800-820-6632
网址：www.acrel.cn
邮箱：ACREL001@vip.163.com
邮编：201801

生产基地：江苏安科瑞电器制造有限公司
地址：江阴市南闸街道东盟路 5 号
电话(传真)：(86) 0510-86179970
邮编：214405
邮箱：JY-ACREL001@vip.163.com

说明书修订记录

日期	旧版本	新版本	修改内容
2020. 4. 27		V1. 0	1. 第一次编写
	V1. 0	V1. 1	1. AMB10 显示器尺寸图更新为第二代 2. 更正文中的一些错误 3. 增加 AMB10 显示器的操作说明